直並列補償形 DC-DC コンバータの

入出カリアクトル設計法と考察

折川 幸司 伊東 淳一長岡技術科学大学 エネルギー・環境工学専攻

orikawa@stn.nagaokaut.ac.jp, itoh@vos.nagaokaut.ac.jp

<u>1. はじめに</u>

近年,携帯機器の長時間駆動の要求に応えるために,燃料電池の携帯機器への実用化が強く求められており,バッテリと燃料電池のハイブリッド DC-DC コンバータの研究が盛んに行われている。

著者らはこれまでに、高効率でかつ、負荷が変 動しても燃料電池の電力変動をゆるやかに保つ ことができる直並列補償形の DC-DC コンバータ を提案した⁽¹⁾。提案回路は、燃料電池電圧の変動 に対してバッテリ電圧を変換して直列に電圧補 償を行う。この直列補償方式では、特に燃料電池 電圧と出力電圧が等しいときに補償電圧が非常 に小さくなるため、高効率が得られる。さらに、 直列補償方式に電力変動分を補償する並列補償 器を付加し、負荷変動時の燃料電池の電流変動を バッテリが補償する。この結果、燃料電池の長寿 命化が可能である。

本論文では、リアクトルの接続位置の異なる2 つの直並列補償回路について、燃料電池のリプル 電流を基に、リアクトルの設計とコアの断面積の 比較を行う。まず、提案する直並列補償回路の特 徴および動作を紹介する。次に、提案回路の動作 モードより、提案回路のリアクトルの設計方法を 明らかにする。さらに、コアの最大磁束密度に注 目し、コアの断面積の比較を行う。最後に、実機 実験を行いその結果、リアクトルの設計法の妥当 性を確認したので報告する。

2. 原理

<2·1> 直並列補償方式

図 1 に本論文で示す直並列補償回路の概念図 を示す。定常時には並列コンバータを停止して, 直列コンバータにより高効率に昇降圧する。この とき,出力電圧は,(1)式で表される。

$$V_{out} = V_{fc} \pm V_{conv} \tag{1}$$

ただし、 V_{fc} は燃料電池電圧、 V_{conv} は直列コンバータの出力電圧である。

負荷変動時には燃料電池の電流を急変させな いように並列コンバータで電流を補償する。



Fig. 1. Concept of proposed circuit.



Fig. 2. Proposed circuit.

〈2·2〉 提案回路の構成

図 2 に本論文で示す直並列補償方式を実現す る具体的回路例を示す。(a)に,直列コンバータに 昇圧チョッパと降圧チョッパを用いた回路を示 す。燃料電池に直列に接続したリアクトルL_{fc}は, 燃料電池のリプル電流を低減する。(b)に並列コ ンバータ部にリアクトル L_{comp}を接続した回路を 示す。(a)の回路では,L_{fc}には出力電流と同程度 の電流が流れるため,リアクトルの銅損が大きい が,(b)の回路では,並列コンバータに接続した L_{comp}を流れる電流は出力電流に比べて小さい。 このことから(b)の回路は,(a)の回路と比較して リアクトルの損失を低減できることから,リアク トルの小型化が期待できる。なお,2つの回路は, 燃料電池からバッテリへの突入電流を防止する ためバッテリ電圧 V_{sb} は燃料電池電圧 V_{fc} および 出力電圧 V_{out} よりも大きい必要がある。

<u>3. リアクトルの比較検討</u>

〈3・1〉 リアクトル設計法

提案回路では、燃料電池電圧が変化すると燃料 電池のリプル電流が変化する。リプル電流の大き さは、燃料電池の寿命に影響する。ここでは、リ プル電流の上限を定めリアクトルの設計指針を 検討する。提案回路において、最も燃料電池のリ プル電流が大きくなるのは差分電圧が最も大き いときであり、今回の設計条件では、昇圧時の燃 料電池電圧 4V のときである。

図3にそれぞれの提案回路の昇圧時の動作モードを示す。昇圧時は、 S_2 を常時オンとし、 S_1 をスイッチングして差分電圧の直列補償を行う。 燃料電池電流は、出力側への電流と並列コンバータに流れる電流との和である。ここで、図3の期間中に並列コンバータに流れる不連続な三角波電流のピーク値をそれぞれ Δi_{comp1} , Δi_{comp2} , 出力への電流をそれぞれ Δi_{Lout1} , Δi_{Lout2} としその和を燃料電池のリプル電流 Δi_{fc1} , Δi_{fc2} とすると、MOSFETのオン抵抗および還流ダイオードの順方向電圧による電圧降下を無視すれば、燃料電池のリプル 電流は(2),(3)式より得られる。

$$\Delta i_{fc1} = \Delta i_{comp1} + \Delta i_{Lout1} = \frac{V_{fc}}{L_{fc}} \frac{1}{f_{sw}} \frac{|V_{fc} - V_{out}|}{V_{sb}}$$
(2)

$$\Delta i_{fc2} = \Delta i_{comp2} + \Delta i_{Lout2}$$

$$= \left\{ \frac{V_{fc}}{L_{comp}} + \frac{1}{L_{out2}} \left(V_{fc} + V_{sb} - V_{out} \right) \right\} \frac{1}{f_{sw}} \frac{\left| V_{fc} - V_{out} \right|}{V_{sb}}$$
(3)

ここで、それぞれの燃料電池のリプル電流を同じにすると、 $\Delta i_{fcl} = \Delta i_{fc2}$ となり(2)、(3)式より提案回路2において提案回路1と同じリプル電流とするリアクトル L_{comp} が(4)式で得られる。

$$L_{comp} = \frac{V_{fc}}{\frac{V_{fc}}{L_{fc}} - \frac{V_{fc} + V_{sb} - V_{out}}{L_{out2}}}$$
(4)

ここで,(4)式の分母はゼロよりも大きくなけ ればならないため,提案回路2のL_{out2}には(4)式 より,(5)式に示す制限が与えられる。

$$L_{out2} > (V_{fc} + V_{sb} - V_{out}) / V_{fc} \times L_{fc}$$

$$\tag{5}$$

図4に、(5)式の制限下における(4)式で示される提案回路2の L_{comp} と L_{out2} の値を示す。表1に設計条件を示す。表1の条件にてリアクトルを設計するとすれば、提案回路1の L_{fc} , L_{out1} がそれぞれ30 μ Hに対して、提案回路2では L_{comp} は30 μ H



(a) Proposed circuit 1. (b) Proposed circuit 2.

Fig. 3. Operation mode (Boost operation).

Table 1. Specifications for design of a reactor.

Fuel cell voltage V_{fc}	4 to10 [V]
Output power Pout	12 [W]
Output voltage Vout	7.2 [V]
Battery voltage V _{sb}	11 [V]
Switching frequency <i>f</i> _{sw}	100 [kHz]
Inductor current ripple Δi_{fc}	30% of output current [A]



Fig. 4. Relation of inductances of the reactors and ripple current

$(V_{fc}=4V).$

以上, L_{out2} は 58.5µH 以上必要となる。したがっ て, 提案回路 2 は, 提案回路 1 よりもリアクトル L_{comp} , L_{out2} ともに大きくする必要がある。これは, 提案回路 2 では L_{comp} はスイッチ S₁がオンする期 間しか燃料電池のリプル電流の抑制に寄与せず, 常にリプル電流に寄与する L_{out2} を大きくしなく てはならないことを意味する。しかし, L_{comp} に 流れる電流は直流分が重畳しないため, L_{comp} に は直流電流の流れる L_{out2} よりもコアの磁束は小 さくなる。すなわち, L_{comp} では断面積の小さい コアを使用できる。したがって, 提案回路 2 では, L_{out2} をできるだけ小さくし, L_{comp} を大きく設計す るほうが望ましい。

〈3・2〉コアの最大磁東密度

コアの断面積を比較検討するため,それぞれの 提案回路のコアの最大磁束密度を計算する。

提案回路 1 の L_{fc} の場合,磁東密度のリプル成 分 ΔB_{fc} は(6)式で表される。

$$\Delta B_{fc} = \frac{1}{N_1 S_1} \int V_{Lfc} dt \tag{6}$$

ただし、 N_I は巻数、 S_I はコアの断面積、 V_{Lfc} は リアクトル電圧である。ここで、提案回路におい てリアクトル電圧は方形波であるため、(6)式は (7)式で表される。

$$\Delta B_{jc} = \frac{V_{Ljc} t_{on}}{N_1 S_1} \tag{7}$$

ただし, ton はスイッチ S1のオン時間である。

一方,磁束密度の直流成分 $B_{DC_{fc}}$ は(8)式で表される。なお、 $B_{DC_{fc}}$ はリアクトルの平均電流に比例すると仮定する。

$$B_{DC_{-}fc} = \frac{\Delta B_{fc}}{\Delta i_{fc1}} I_{out}$$
(8)

ただし、 I_{out} は出力電流である。 L_{fc} の平均電流 は実際には出力電流とは異なるが、ここでは計算 を容易にするため、 I_{out} を用いる。したがって、 L_{fc} の最大磁束密度は(7)、(8)式を用いて、(9)式で 表される。

$$B_{peak_{fc}} = B_{DC} + \frac{\Delta B_{fc}}{2} = \frac{V_{Lfc}t_{on}}{N_1 S_1} \left(\frac{I_{out}}{\Delta i_{fc1}} + \frac{1}{2} \right)$$
(9)

次に L_{comp} の場合, L_{comp} に流れる電流は不連続 な三角波電流であるため、コアの最大磁束密度は L_{comp} を流れる電流のピーク値によって決まる。 したがって,最大磁束密度は(10)式によって表さ れる。

$$B_{peak_comp} = \frac{V_{Lcomp}t_{on}}{N_2 S_2}$$
(10)

ただし、 N_2 は巻数、 S_2 はコアの断面積、 V_{Lcomp} はリアクトル電圧である。ここでは、MOSFETのオン抵抗やの寄生ダイオードの順方向電圧を 考慮していないため、 $V_{Lfc} \ge V_{Lcomp}$ は等しい。

〈3・3〉コアの断面積の比較

最後に、リアクトルのコアの断面積を比較する。 コアの断面積は、最大磁束密度、巻数などととも にリアクトルの体積を決定する重要なパラメー タである。ここでは、最大磁束密度 $B_{peak_{fc}}$ と $B_{peak_{comp}}$ を同じとするとき、コアの断面積 S_{I} 、 S_{2} の関係は(9)、(10)式より(11)式で表される。

$$\frac{S_2}{S_1} = \frac{1}{\frac{N_2}{N_1} \left(\frac{I_{out}}{\Delta i_{fc1}} + \frac{1}{2}\right)}$$
(11)

ここで, *S*₁は 24mm², *N*₁は 13 回巻である。

図5に、(11)式の関係を示す。図5より、巻数 $N_2 \epsilon N_1$ の約4分の1より多く設計することで、 コアの断面積 $S_2 \epsilon S_1$ よりも小さくできることが わかる。



Fig. 5. Cross-section area of the core.



(a) Series compensation only (proposed circuit 2).



(b) Series-parallel compensation (proposed circuit 2).

Fig. 6. Voltage waveforms and current waveforms for

increasing output power.

<u>4. 実験結果</u>

〈4・1〉 直並列補償動作の検証

図 6(a)に並列コンバータが停止状態における 提案回路 2 の出力電力増加時の実験結果を示す。 負荷は,昇圧時で出力電力を 2W から 20W に増 加させている。ここで使用しているリアクトルは, *L_{comp}*, *L_{out2}ともに 30µH である。図 6(a)より,出 力電力が急変すると,燃料電池の電流も急変する ことを確認できる。また,出力電圧が約 10%以上 変動する。* 図 6(b)に提案手法を用いた提案回路2における 実験結果を示す。条件は、図 6(a)と同じである。 図 6(a)では燃料電池の電流変動が急峻であるの に対して、図 6(b)では、燃料電池の電流がゆるや かに抑えられている。また、出力電圧の変動も図 6(a)の約 1/2 に抑えられている。

〈4・2〉 提案回路の効率

図7に提案回路の効率を示す。使用するリアクトルは、図6と同じである。また、定常動作を前提とし、並列コンバータを停止させて効率を測定している。なお、図2では直列コンバータにダイオードを使用しているが、高効率化のため、実験回路では MOSFET により同期整流を行っている。結果より、どちらの場合も燃料電池電圧が目標出力電圧(7.2V)付近で98.8%、99.1%と高効率を達成している。提案回路2の最高効率および降圧時の効率が提案回路1の効率よりも高いのは、提案回路2において、リアクトルLcompに電流が流れず、提案回路1に比べてリアクトルの損失が少ないためである。

<4·3> 損失解析

図 8 に提案回路の損失の燃料電池電圧に対す る変化を示す。図 8 より,狙い通り,燃料電池電 圧と目標出力電圧が近い領域で,損失が最小とな ることを明らかにした。

〈4・4〉 燃料電池のリプル電流

図9に,設計したリアクトルを用いた燃料電池 のリプル電流の測定結果を示す。実験結果より, 設計したリアクトルは,最大リプル電流を設計値 以内に抑制していることを確認できる。実験結果 が理論値と一致しないのは,理論計算に,リアク トルの巻線抵抗,配線インダクタンスおよびデッ ドタイムなどを考慮していないためである。特に, 補償電圧の非常に小さい V_{f} =7V においては,誤 差が大きくなるが,燃料電池の最大リプル電流を 設計値以内に抑制できていることから問題ない。 5. 結論

本論文では、リアクトルの接続位置の異なる2 つの直並列補償回路を紹介し、リアクトルの設計 方法を明らかにした。その結果、提案回路2では、 提案回路1よりも大きなリアクトルを用いるこ とで、燃料電池のリプル電流を同じにできること を確認した。

参考文献

(1) 折川幸司,伊東淳一:「燃料電池用直並列補償方式 DC-DC コンバータのリアクトル設計法」平成 22 年電気 学会産業応用部門大会,1-130,2010



Fig. 7. Efficiency of the proposed circuit.



Fig. 8. Loss analysis of the experimental result.



Fig. 9. Comparison of the ripple current of the fuel cell.